

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 1 部門第 2 区分

【発行日】平成31年4月18日 (2019.4.18)

【公開番号】特開2017-158764(P2017-158764A)

【公開日】平成29年9月14日 (2017.9.14)

【年通号数】公開・登録公報2017-035

【出願番号】特願2016-45244(P2016-45244)

【国際特許分類】

A 6 1 B 1/04 (2006.01)

A 6 1 B 1/00 (2006.01)

G 0 2 B 23/24 (2006.01)

【F I】

A 6 1 B 1/04 3 7 0

A 6 1 B 1/00 A

A 6 1 B 1/00 3 0 0 T

G 0 2 B 23/24 B

【手続補正書】

【提出日】平成31年3月6日 (2019.3.6)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

被写体が撮像された画像と、前記画像のボケ量を調整するための関数に基づき、補正画像を生成するよう制御する制御部を有し、
前記関数は、前記被写体の観察に関する条件に応じて算出された関数である、
画像処理装置。

【請求項 2】

前記関数は、前記条件が互いに異なる複数の関数であって、
前記制御部は、前記複数の関数のうち少なくともいずれかの当該関数に基づき、前記補正画像を生成するよう制御する、
請求項 1 に記載の画像処理装置。

【請求項 3】

前記観察に関する条件とは、前記画像から得た検波情報、または前記画像の撮像条件である
請求項 1 に記載の画像処理装置。

【請求項 4】

前記検波情報とは、
前記画像の色成分情報、エッジ情報、コントラスト情報、または輝度情報である
請求項 3 に記載の画像処理装置。

【請求項 5】

前記撮像条件とは、
前記画像を撮像した際の照射光情報、フォーカス距離情報、フォーカス位置情報、フォーカス制御情報、フォーカスレンズ位置情報、光学ズーム制御情報、または光学ズームレンズ位置情報である
請求項 3 に記載の画像処理装置。

【請求項 6】

前記制御部は、前記条件に応じて、前記複数の関数から適用する関数を選択し、当該関数に基づき、前記補正画像を生成するように制御する

請求項 2 に記載の画像処理装置。

【請求項 7】

前記関数は、前記条件に応じて重み付けを行った複数の関数である

請求項 6 に記載の画像処理装置。

【請求項 8】

前記関数は、前記条件に応じた分布関数に基づいて算出された複数の関数である

請求項 6 に記載の画像処理装置。

【請求項 9】

前記関数は、点像分布関数である、請求項 1 ～ 8 のいずれか一項に記載の画像処理装置。

【請求項 10】

前記補正画像を生成するための処理は、前記点像分布関数に基づくデコンボリューションである、請求項 9 に記載の画像処理装置。

【請求項 11】

検体の画像を撮像する撮像部と、前記撮像部に対して前記検体の被写体像を結像する光学系と、を含む撮像装置と、

前記撮像部により撮像された画像から補正画像を生成するように制御する画像処理装置と、

を備え、

前記画像処理装置は、

前記画像と、前記画像のボケ量を調整するための関数に基づき、

補正画像を生成する制御部を有し、

前記関数は、前記被写体の観察に関する条件に応じて算出される、

医療用画像処理システム。

【請求項 12】

前記撮像装置は、前記光学系を含む鏡筒の少なくとも一部が、前記検体の体腔に挿入される内視鏡である、請求項 11 に記載の医療用画像処理システム。

【請求項 13】

前記鏡筒は、前記撮像部に対して着脱可能に構成され、

前記鏡筒と前記撮像部との間に、当該撮像部に被写体像を結像する光学系の振幅伝達関数を制御するための光学素子が介在し、

前記関数は、前記光学素子の特性に応じて算出された関数である、

請求項 12 に記載の医療用画像処理システム。

【請求項 14】

前記光学素子は、前記鏡筒の、前記撮像部に装着される端部側に保持されている、請求項 13 に記載の医療用画像処理システム。

【請求項 15】

前記光学素子は、前記撮像部の、前記鏡筒が装着される端部側に保持されている、請求項 13 に記載の医療用画像処理システム。

【請求項 16】

前記光学素子は、前記撮像部及び前記鏡筒それぞれに対して着脱可能に構成されている、請求項 13 に記載の医療用画像処理システム。

【請求項 17】

プロセッサが、被写体が撮像された画像と、前記画像のボケ量を調整するための関数に基づき、補正画像を生成するように制御することを含み、

前記関数は、前記被写体の観察に関する条件に応じて算出された関数である、

画像処理方法。

【請求項 18】

コンピュータに、被写体が撮像された画像と、前記画像のボケ量を調整するための関数に基づき、補正画像を生成するよう制御することを実行させ、

前記関数は、前記被写体の観察に関する条件に応じて算出された関数である、
プログラムが記録された記録媒体。

【手続補正 2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0013

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0013】

【図 1】本開示の一実施形態に係る内視鏡装置の概略構成の一例について説明するための説明図である。

【図 2】同実施形態に係る内視鏡装置に適用される光学素子の概略的な構成の一例について説明するための説明図である。

【図 3】同実施形態に係る内視鏡装置の構成の一例について説明するための説明図である。

【図 4】同実施形態に係る光学素子の特性について説明するための説明図である。

【図 5】同実施形態に係る光学素子の特性について説明するための説明図である。

【図 6】同実施形態に係る内視鏡装置に適用される光学素子の特性の一例について説明するための説明図である。

【図 7】同実施形態に係る画像処理装置の機能構成の一例を示したブロック図である。

【図 8】PSF 情報に対して重み付けを行うための分布関数の一例について説明するための説明図である。

【図 9】PSF 情報に対して重み付けを行うための分布関数の一例について説明するための説明図である。

【図 10】PSF 情報に対して重み付けを行うための分布関数の一例について説明するための説明図である。

【図 11】同実施形態に係る画像処理装置の一連の処理の流れの一例について示したフローチャートである。

【図 12】実施例 1 - 1 に係る内視鏡装置における、PSF 情報の取得方法の一例について説明するための説明図である。

【図 13】実施例 1 - 2 に係る内視鏡装置における、PSF 情報の取得方法の一例について説明するための説明図である。

【図 14】実施例 1 - 2 に係る内視鏡装置における、PSF 情報の取得方法の一例について説明するための説明図である。

【図 15】実施例 1 - 3 に係る内視鏡装置における、PSF 情報の取得方法の一例について説明するための説明図である。

【図 16】実施例 2 - 1 に係る画像処理装置における、PSF 情報の算出に係る制御の一例について説明するための説明図である。

【図 17】実施例 2 - 2 に係る画像処理装置における、PSF 情報の算出に係る制御の一例について説明するための説明図である。

【図 18】実施例 2 - 2 に係る画像処理装置における、PSF 情報の算出に係る制御の一例について説明するための説明図である。

【図 19】実施例 2 - 3 に係る画像処理装置における、PSF 情報の算出に係る制御の一例について説明するための説明図である。

【図 20】実施例 2 - 7 に係る画像処理装置による、PSF 情報の切り替えに係る制御の一例について説明するための説明図である。

【図 21】同実施形態に係る内視鏡装置を構成する情報処理装置のハードウェア構成の一構成例を示す機能ブロック図である。

【手続補正 3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0041

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0041】

また、他の一例として、参照符号 10b で示した内視鏡の構成例は、光学素子 12 をカメラヘッド 13 の一部として構成した場合の一例である。具体的には、内視鏡 10b においては、カメラヘッド 13b のうち、鏡筒 11b に装着される側の端部に光学素子 12b が保持されている。このような構成により、鏡筒 11b により集光された光がカメラヘッド 13b に入射する際に、光学素子 12b を通過することとなる。このような構成であれば、専用の内視鏡ではなく、従来の内視鏡を用いて、被写界深度拡大処理を行う事が可能となり得る。

【手続補正 4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0061

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0061】

PSF 記憶部 512 は、PSF 取得部 511 により取得された PSF 情報を記憶するための構成である。PSF 記憶部 512 は、例えば、所謂データベース (DB) として構成されていてもよい。PSF 記憶部 512 は、各機器 (即ち、鏡筒 11、光学素子 12、カメラヘッド 13 等) に対応する PSF 情報を、当該機器を示す情報や、当該 PSF 情報を取得するための条件 (例えば、観察範囲の条件) を示す情報と関連付けて記憶する。より具体的な一例として、PSF 記憶部 512 は、鏡筒 11 とカメラヘッド 13 との組み合わせ、光学素子 12 の装着の有無、及び当該光学素子 12 の種類等のように、光学的な特性が変化する組み合わせごとに PSF 情報を記憶してもよい。なお、この場合には、前述した PSF 取得部 511 は、光学的な特性が変化する組み合わせごとに PSF 情報を取得してもよい。

【手続補正 5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0093

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0093】

画像処理部 517 は、選択部 516 から PSF 情報を取得し、カメラヘッド 13 により撮像された画像を入力画像として、当該入力画像に対して取得した PSF 情報に基づき復元処理を施すことで、被写体像の画像の劣化 (即ち、ボケ) を改善する。当該復元処理としては、例えば、所謂デコンボリューションと称される処理が挙げられる。より具体的な一例として、画像処理部 517 は、入力画像に対して取得した PSF 情報の逆特性に基づく画像処理 (例えば、フィルタ処理) を施すことで、当該 PSF 情報が示す光学的特性に応じて生じる画像の劣化 (ボケ) を改善する。もちろん、PSF 情報に基づき、被写体像の画像の劣化を改善することが可能であれば、入力画像に対して施される復元処理は、必ずしもデコンボリューションのみには限定されない。なお、画像処理部 517 により復元処理が施された画像は、例えば、図 1 に示す表示装置 53 を介してユーザに提示される。

【手続補正 6】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0096

【補正方法】変更

【補正の内容】

【 0 0 9 6 】

以上、図 7 ～ 図 1 0 を参照して、図 1 に示した C C U 5 1 の構成のうち、特に、画像処理装置として動作する部分の機能構成の一例について説明した。

【 手続補正 7 】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 9 7

【補正方法】変更

【補正の内容】

【 0 0 9 7 】

< 3 . 2 . 画像処理装置の処理 >

次いで、図 1 1 を参照して、本実施形態に係る画像処理装置 5 1 0 の一連の処理の流れの一例について説明する。図 1 1 は、本実施形態に係る画像処理装置 5 1 0 の一連の処理の流れの一例について示したフローチャートである。

【 手続補正 8 】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 1 0 2

【補正方法】変更

【補正の内容】

【 0 1 0 2 】

そして、画像処理装置 5 1 0 (画像処理部 5 1 7) は、カメラヘッド 1 3 により撮像された画像を入力画像として、当該入力画像に対して選択した P S F 情報に基づき、被写体像の画像の劣化 (即ち、ボケ) に対しデコンボリューション等の復元処理を施すことで、画像を復元する (S 1 0 9)。なお、画像処理部 5 1 7 により復元処理が施された画像は、例えば、所定の表示装置を介してユーザに提示される。

【 手続補正 9 】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 1 2 7

【補正方法】変更

【補正の内容】

【 0 1 2 7 】

(実施例 2 - 1 : 被写体の細かさに応じた制御)

まず、実施例 2 - 1 として、図 1 6 を参照して、合焦位置における被写体の細かさに応じて、P S F 情報に対して重み付けを行うための分布関数の一例について説明する。図 1 6 は、実施例 2 - 1 に係る画像処理装置における、P S F 情報の算出に係る制御の一例について説明するための説明図である。なお、以降の説明では、所定の A F (Auto Focus) 方式に基づく焦点検出のための検波値を、「A F 検波値」とも称する。なお、焦点検出は、画像内のコントラスト情報、輝度情報、エッジ情報等に基づき行われる。

【 手続補正 1 0 】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 1 3 2

【補正方法】変更

【補正の内容】

【 0 1 3 2 】

以上、実施例 2 - 1 として、図 1 6 を参照して、合焦位置における被写体の細かさに応じて、P S F 情報に対して重み付けを行うための分布関数の一例について説明した。

【 手続補正 1 1 】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 1 6 8

【補正方法】変更

【補正の内容】

【 0 1 6 8 】

一方で、画像処理装置 5 1 0 が、状態や状況を認識するような状況下においては、当該認識にミスが生じる場合もある。このような認識ミスに対して、例えば、画像処理装置 5 1 0 が、過敏に反応し、P S F 情報が一時的に誤って切り替えられると、観察者に対して提示される画像の特性が一時的に替わり、検体の観察を阻害する場合も想定され得る。このような状況を鑑み、例えば、画像処理装置 5 1 0 に対して、短期的な状態や状況の変化に応じた P S F 情報の切り替えを抑制するための仕組みを設けてもよい。

【 手 続 補 正 1 2 】

【 補 正 対 象 書 類 名 】 明 細 書

【 補 正 対 象 項 目 名 】 0 1 7 1

【 補 正 方 法 】 変 更

【 補 正 の 内 容 】

【 0 1 7 1 】

例えば、図 2 0 において、上側に「入力」として示した図は、上述した P S F 情報の切り替えの抑制に係る制御の適用前における、時系列に沿った一連のフレーム F 1 0 1 ~ F 1 1 0 と、当該各フレームに対して設定された観察モードとを模式的に示している。例えば、「入力」側の図において、フレーム F 1 0 1 ~ F 1 0 5 に着目すると、フレーム F 1 0 3 においてのみ、観察モードが一時的に mode A から mode B に切り替わっている。また、フレーム F 1 0 6 ~ F 1 1 0 に着目した場合には、フレーム F 1 0 9 においてのみ、観察モードが一時的に mode C から mode D に切り替わっている。このような場合には、例えば、フレーム F 1 0 3 及び F 1 0 9 のタイミングにおいて、復元処理に適用される P S F 情報が一時的に切り替わるため、出力される画像の特性が一時的に変化する。

【 手 続 補 正 1 3 】

【 補 正 対 象 書 類 名 】 明 細 書

【 補 正 対 象 項 目 名 】 0 1 7 2

【 補 正 方 法 】 変 更

【 補 正 の 内 容 】

【 0 1 7 2 】

これに対して、図 2 0 において、下側に「出力」として示した図は、上述した P S F 情報の切り替えの抑制に係る制御を適用した場合における、当該フレーム F 1 0 1 ~ F 1 1 0 と、当該各フレームに対して設定された観察モードとを模式的に示している。なお、「入力」側と「出力」側とで同じ符号が付されたフレームは、同じフレームを示している。例えば、「出力」側の図においては、例えば、フレーム F 1 0 3 における観察モードが、前後のフレームにあわせて mode A に修正されており、当該フレーム F 1 0 3 に対する復元処理に適用される P S F 情報が、当該 mode A に対応する P S F 情報に切り替わる。同様に、フレーム F 1 0 9 における観察モードについては、前後のフレームにあわせて mode C に修正されており、当該フレーム F 1 0 9 に対する復元処理に適用される P S F 情報が、当該 mode C に対応する P S F 情報に切り替わる。

【 手 続 補 正 1 4 】

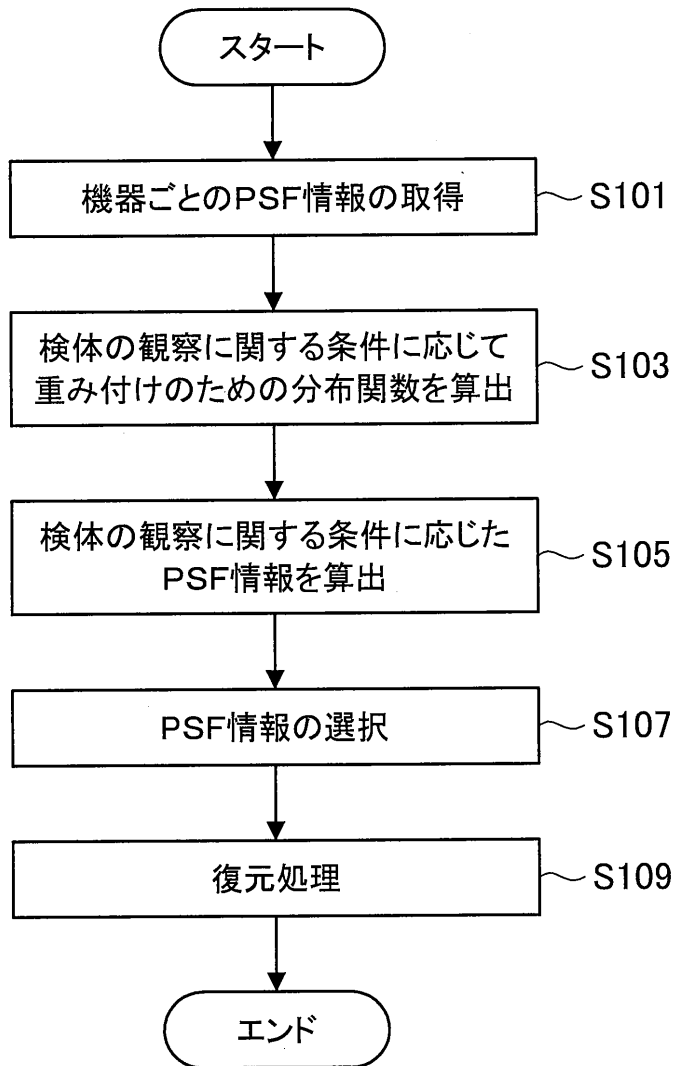
【 補 正 対 象 書 類 名 】 図 面

【 補 正 対 象 項 目 名 】 図 1 1

【 補 正 方 法 】 変 更

【 補 正 の 内 容 】

【図 1 1】



专利名称(译)	图像处理设备，图像处理方法和记录介质		
公开(公告)号	JP2017158764A5	公开(公告)日	2019-04-18
申请号	JP2016045244	申请日	2016-03-09
[标]申请(专利权)人(译)	索尼公司		
申请(专利权)人(译)	索尼公司		
当前申请(专利权)人(译)	索尼公司		
[标]发明人	鹿島浩司 林恒生		
发明人	鹿島 浩司 林 恒生		
IPC分类号	A61B1/04 A61B1/00 G02B23/24		
FI分类号	A61B1/04.370 A61B1/00.A A61B1/00.300.T G02B23/24.B		
F-TERM分类号	2H040/FA14 2H040/GA11 4C161/AA24 4C161/DD01 4C161/FF47 4C161/LL03 4C161/PP13		
代理人(译)	松本 一骑		
其他公开文献	JP2017158764A		

摘要(译)

甲根据状态或所述被摄体图像的观察的情况下，以允许所述被摄体图像的观察在一个更优选的实施方案。的被摄体的图像被捕获，则该函数的基础上，用于调整图像模糊，用于控制，以便产生一个修正的图像，其中，所述功能是与被检体的观察的状态的控制单元的量这是根据图像处理方法计算的函数。背景技术

